

**CORRIGE EXERCICE N°2 : (07 Pts)**

Considérons l'équation des cordes vibrantes avec les conditions initiales associées donnée par le système ci-dessous.

$$\begin{aligned} (a) \quad & \frac{\partial^2 u(x,t)}{\partial t^2} - c^2 \frac{\partial^2 u(x,t)}{\partial x^2} = 0 \\ (b) \quad & u(x,t=0) = f(x) \\ (c) \quad & \frac{\partial u(x,t=0)}{\partial t} = g(x) \end{aligned} \quad (1) \quad -c^2 \frac{d^2 U(x,p)}{dx^2} + p^2 U(x,p) = pf(x) + g(x)$$

1-Sachant que la transformée de Laplace de la dérivée seconde d'une fonction  $v(x,t)$  est

donnée par :  $L\left\{\frac{\partial^2 v(x,t)}{\partial t^2}\right\} = p^2 L\{v(x,t)\} - pv(x,t=0) - \frac{\partial v(x,t=0)}{\partial t}$

On calcule la transformée de Laplace de l'équation (a) du système (1).

On a  $c^2 \frac{\partial^2 u(x,t)}{\partial x^2} = \frac{\partial^2 u(x,t)}{\partial t^2}$

$\Rightarrow L\left\{c^2 \frac{\partial^2 u(x,t)}{\partial x^2}\right\} = L\left\{\frac{\partial^2 u(x,t)}{\partial t^2}\right\}$  0,5 pts

On pose :  $L\{u(x,t)\} = U(x,p)$  et on utilise la propriété des transformées de Laplace des Dérivées, on obtient :

$\Rightarrow -c^2 \frac{d^2 U(x,p)}{dx^2} + p^2 U(x,p) = pu(x,t=0) + \frac{\partial u(x,t=0)}{\partial t}$  0,5 pts

Sachant que :  $u(x,t=0) = f(x)$  et  $\frac{\partial u(x,t=0)}{\partial t} = g(x)$ , 0,5 pts

on trouve finalement :

$-c^2 \frac{d^2 U(x,p)}{dx^2} + p^2 U(x,p) = pf(x) + g(x)$  0,5 pts

2-En prenant la transformée de Fourier du résultat de la question 1 on a :

$-c^2 \frac{d^2 U(x,p)}{dx^2} + p^2 U(x,p) = pf(x) + g(x)$

$\Rightarrow F\left\{-c^2 \frac{d^2 U(x,p)}{dx^2}\right\} + F\{p^2 U(x,p)\} = F\{pf(x)\} + F\{g(x)\}$  0,5 pts

Sachant que  $F\{pf(x)\} = pF\{f(x)\} = pF(q)$ , 0,5 pts  $F\{g(x)\} = G(q)$

$F\{p^2 U(x,p)\} = p^2 F\{U(x,p)\} = p^2 U(q,p)$  0,5 pts

Et  $F\left\{-c^2 \frac{d^2 U(x,p)}{dx^2}\right\} = -c^2 F\left\{\frac{d^2 U(x,p)}{dx^2}\right\} = -c^2 (iq)^2 F\{U(x,p)\} = c^2 q^2 U(q,p)$  0,5 pts

D'où  $c^2 q^2 U(q,p) + p^2 U(q,p) = pF(q) + G(q)$  0,5 pts

**EXERCICE N°1 : (07 Pts)**

Un système à contre-réaction est régi par l'équation

$$y(t) = x(t - \tau) - ky(t - \tau) \quad k \in ]0, 1]$$

- Déterminer la fonction de transfert du système  $H(p) = Y(p)/X(p)$  où  $X(p)$  et  $Y(p)$  sont les transformées de Laplace de  $x(t)$  et  $y(t)$
- Trouver la réponse du système à un échelon unité  $x(t) = u(t)$ . Tracer le graphe de  $y(t)$  pour  $k = 0,5$  et pour  $k = 1$ .

**EXERCICE N°2 : (07 Pts)**

Considérons l'équation des cordes vibrantes avec les conditions initiales associées donnée par le système ci-dessous.

$$\begin{aligned} (a) \quad & \frac{\partial^2 u(x,t)}{\partial t^2} - c^2 \frac{\partial^2 u(x,t)}{\partial x^2} = 0 \\ (b) \quad & u(x,t=0) = f(x) \\ (c) \quad & \frac{\partial u(x,t=0)}{\partial t} = g(x) \end{aligned} \quad (1)$$

1-Sachant que la transformée de Laplace de la dérivée seconde d'une fonction  $v(x,t)$  est

$$\text{donnée par : } L\left\{\frac{\partial^2 v(x,t)}{\partial t^2}\right\} = p^2 L\{v(x,t)\} - pv(x,t=0) - \frac{\partial v(x,t=0)}{\partial t}$$

Calculer la transformée de Laplace de l'équation (a) du système (1).

2-En prenant la transformée de Fourier du résultat de la question 1 montrer que :

$$U(q,p) = \frac{p}{c^2 q^2 + p^2} F(q) + \frac{1}{c^2 q^2 + p^2} G(q) \quad (2)$$

Où  $F(q)$  et  $G(q)$  sont les transformées de Fourier de  $f(x)$  et  $g(x)$

3-En utilisant la Transformée de Laplace Inverse de (2), montrez qu'on obtient

$$u(q,t) = F(q)\cos(ctq) + \frac{\sin(ctq)}{q} G(q)$$

**EXERCICE N°3 : (06 Pts)**

Un pendule double est constitué de deux masses ponctuelles  $m$  reliées par des fils de longueurs  $l$  et de masse négligeable. Les équations du mouvement sont écrites sous la forme suivante, avec  $g$  qui représente l'accélération de la pesanteur :

$$2l \frac{d^2 \theta_1(t)}{dt^2} + l \frac{d^2 \theta_2(t)}{dt^2} + 2g\theta_1(t) = 0$$

$$l \frac{d^2 \theta_1(t)}{dt^2} + l \frac{d^2 \theta_2(t)}{dt^2} + g\theta_2(t) = 0$$

- Calculer les pulsations propres ainsi que la matrice modale associée. Commenter les résultats obtenus.
- Lorsqu'une force est appliquée sur le pendule N°1, est-ce qu'il est possible d'annuler les oscillations du pendule N°2 ? Quelle est la signification physique de ce résultat ?

**CORRIGE EXERCICE N°1 : (07 Pts)**

Un système à contre-réaction est régi par l'équation

$$y(t) = x(t - \tau) - ky(t - \tau) \quad k \in ]0, 1]$$

1- La fonction de transfert du système  $H(p) = Y(p)/X(p)$  où  $X(p)$  et  $Y(p)$  sont les transformées de Laplace de  $x(t)$  et  $y(t)$

On a  $L\{x(t - \tau)\} = e^{-\tau p} X(p)$  (0,5 pts) et  $L\{y(t - \tau)\} = e^{-\tau p} Y(p)$  (0,5 pts)

D'où  $L\{y(t)\} = L\{x(t - \tau) - ky(t - \tau)\} = L\{x(t - \tau)\} - kL\{y(t - \tau)\}$  (0,5 pts)

$\Rightarrow Y(p) = e^{-\tau p} [X(p) - kY(p)]$  (0,5 pts)

$\Rightarrow Y(p) = X(p) \frac{e^{-\tau p}}{1 + ke^{-\tau p}}$  (0,5 pts)

Finalement  $H(p) = \frac{Y(p)}{X(p)} = \frac{e^{-\tau p}}{1 + ke^{-\tau p}}$  (0,5 pts)

2- La réponse du système à un échelon unité  $x(t) = u(t)$ . Tracer le graphe de  $y(t)$  pour  $k = 0,5$  et pour  $k = 1$ .

Lorsqu'on a  $x(t) = u(t) \Rightarrow X(p) = \frac{1}{p}$   
 $Y(p) = \frac{e^{-\tau p}}{p[1 + ke^{-\tau p}]} = \frac{1}{p} \sum_{n=0}^{\infty} (-k)^n e^{-(n+1)\tau p}$  (01 pt)

$y(t) = \sum_{n=0}^{\infty} (-k)^n u[t - (n+1)\tau] = u[t - \tau] - ku[t - 2\tau] + k^2 u[t - 3\tau] + \dots$  (01 pt)

