

exemple 2:

On suppose maintenant que nous avons K observations indep.

$$H_0: r_k = N \quad k=1, \dots, K$$

$$H_1: r_k = m + N \quad k=1, \dots, K$$

on observe un vecteur $R = \begin{cases} r_1 \\ r_2 \\ \vdots \\ r_k \end{cases}$

si nous avons des observations indépendantes

$$f_{R/H_i}(r_i/H_i) = \prod_{i=1}^K f_{r_i/H_i}(r_i/H_i)$$

$$f_{R/H_0}(r_i/H_0) = \prod_{i=1}^K \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} \exp\left(-\frac{1}{2\sigma^2} r_i^2\right)$$

$$f_{R/H_1}(r_i/H_1) = \prod_{i=1}^K \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} \exp\left(-\frac{1}{2\sigma^2} (r_i - m)^2\right)$$

donc:

$$f_{R/H_0}(r_i/H_0) = \left(\frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma}\right)^K \cdot \exp\left(-\frac{1}{2\sigma^2} \sum_{i=1}^K r_i^2\right)$$

$$f_{R/H_1}(r_i/H_1) = \left(\frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma}\right)^K \cdot \exp\left(-\frac{1}{2\sigma^2} \sum_{i=1}^K (r_i - m)^2\right)$$

$$\mathcal{L}(R) = \exp\left(-\frac{1}{2\sigma^2} \left\{ -\sum r_i^2 + \sum (r_i - m)^2 \right\}\right)$$

$$= \exp\left(-\frac{1}{2\sigma^2} \left\{ -2m \sum_{i=1}^K r_i + K \cdot m^2 \right\}\right)$$

$$\mathcal{L}(R) \underset{H_0}{\overset{H_1}{\gtrless}} \eta \quad \text{prenant le } \ln(-)$$

$$\frac{m}{\sigma^2} \sum_{i=1}^K r_i - \frac{K \cdot m^2}{2\sigma^2} \underset{H_0}{\overset{H_1}{\gtrless}} \ln(\eta)$$

qui revient à

$$\sum_{i=1}^K r_i \underset{H_0}{\overset{H_1}{\gtrless}} \gamma$$

c-a-d j'additionne toutes mes observations et je compare / à un peuil

$\sum_{i=1}^K r_i$ est dite "statistique suffisante" B
P-319

car elle suffit pour prendre une décision

II Critère du Minimax:

avec le critère de Bayes P_0 & P_1 sont connues, ce qui pour certaines applications n'est pas réaliste.

l'idée choisir un P_i qui va maximiser le risque R , et on va essayer de minimiser R . c-a-d prendre le P_i le plus défavorable. et minimiser $R \rightarrow$ minimax

$$P(H_1/H_0) \rightarrow P_F \quad \text{donc} \quad P(H_0/H_0) = 1 - P_F$$

$$P(H_0/H_1) \rightarrow P_M \quad \text{donc} \quad P(H_1/H_1) = 1 - P_M$$

$$R = P_0 \cdot C_{00} (1 - P_F) + P_0 C_{10} \cdot P_F + P_1 \cdot C_{11} \cdot (1 - P_M) + P_1 \cdot C_{01} \cdot P_M$$

$$\text{avec } P_0 + P_1 = 1 \Rightarrow P_0 = 1 - P_1$$

$$R = C_{00} \cdot (1 - P_F) + C_{10} \cdot P_F + P_1 \left[(C_{11} - C_{00}) + (C_{01} - C_{11}) \cdot P_M - (C_{10} - C_{00}) \cdot P_F \right]$$

on cherche P_i^* qui maximise R :

$$\frac{\partial R}{\partial P_1} \Big|_{P=P_i^*} = 0 \Rightarrow (C_{11} - C_{00}) + (C_{01} - C_{11}) P_M - (C_{10} - C_{00}) P_F = 0$$

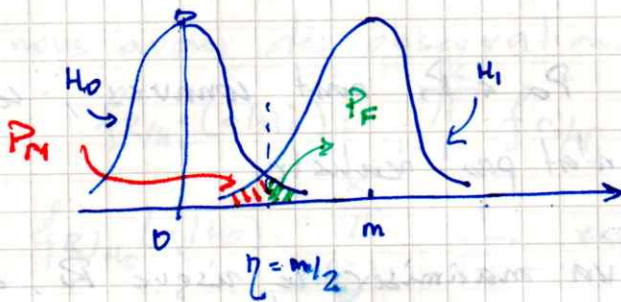
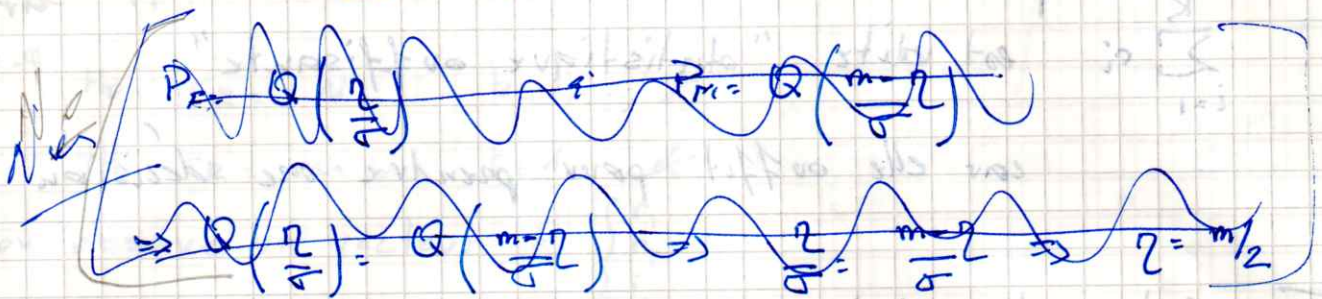
si le coût d'une bonne décision est nul $C_{11} = C_{00} = 0$

$$\rightarrow \boxed{C_{01} \cdot P_M = C_{10} \cdot P_F}$$

qui est l'éq. du minimax

si on suppose que $C_{01} = C_{10}$

$$\Rightarrow P_F = P_M$$



Critère de Neyman-Pearson:

il est difficile d'optimiser des coûts C_{ij} et de connaître les probabilités a priori P_0 et P_1

Pour le critère de N.P.

on fixe P_F à une valeur α fixe et on cherche à avoir une P_D max ou une P_M minimum

on a un problème d'optimisation sous contrainte

fonction objectif $J = P_M + \lambda(P_F - \alpha)$ à minimiser

ou λ ($\lambda > 0$) est appelé multiplicateur de Lagrange

$$J = \int_{z_0} P_{R/H_1}(r/H_1) dr + \lambda \left[\int_{z_1} P_{R/H_0}(r/H_0) dr - \alpha \right]$$

$$= \int_{z_0} \left[P_{R/H_1}(r/H_1) - \lambda P_{R/H_0}(r/H_0) \right] dr + \lambda(1 - \alpha) \quad \text{à minimiser.}$$

z1

z

ex 1

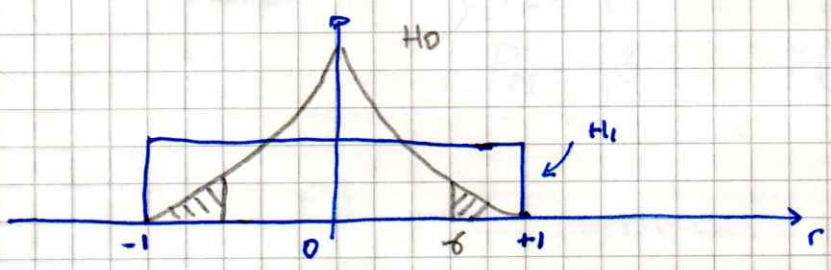
$$P_{r/H_0}(r/H_0) = \frac{1}{2(1-e^{-1})} e^{-|r|} \quad |r| \leq 1 \quad \text{et} \quad P_{r/H_1}(r/H_1) = \frac{1}{2} \text{rect}\left(\frac{r}{2}\right)$$

et $P_0 = P_1$

cherchez le Test de Neyman-Pearson avec $P_f = 0.5$

$$\Lambda(r) = \frac{1/2}{\frac{1}{2(1-e^{-1})} \cdot e^{-|r|}} \underset{H_0}{\underset{H_1}{\geq}} \gamma$$

$$\frac{1-e^{-1}}{e^{-|r|}} \underset{H_0}{\underset{H_1}{\geq}} \gamma \quad \rightarrow \quad |r| \underset{H_0}{\underset{H_1}{\geq}} \delta$$



$\sum z \text{ sur } T = 0.5$
trouve le seuil P

$$P_f = P(H_1/H_0) \Rightarrow P(|r| > \delta / H_0)$$

Detection sequentialle:

Nous avons suppose que le nombre d'observations est fixe. Dans des cas pratiques les observations viennent de maniere sequentialle

A chaque observation on peut prendre 3 decisions

- ① Decide H_0
- ② " " H_1
- ③ ne dispose pas d'assez d'information pour decider H_0 ou H_1

dans ① & ② le test s'arrete

dans ③ avec une nouvelle observation on refait le test

Ici le nombre d'observations est aleatoire

Avec K observations $R = \{r_1, r_2, \dots, r_K\}$

$$\Lambda(R) = \frac{P_{r/H_1}(r/H_1)}{P_{r/H_0}(r/H_0)}$$

$\Lambda(R) \geq \gamma_1$ decide H_1

$\Lambda(R) \leq \gamma_0$ decide H_0

$\gamma_0 < \Lambda(R) < \gamma_1 \rightarrow$ prendre une nouvelle observ.
 \leftarrow i' refaire le test

On prend $\begin{cases} P_F = \alpha & P(H_1/H_0) \\ P_M = \beta & P(H_0/H_1) \end{cases}$

Pb \rightarrow comment trouver les seuils γ_1 & γ_0

$$P_D = P_r(H_1/H_1) = \int_{z_1} P_{r/H_1}(r/H_1) \cdot dr$$

$$= \int_{z_1} L(z) \cdot P_{r/H_0}(r/H_0) \cdot dr \quad \text{car} \quad L(z) = \frac{P_{r/H_1}(r/H_1)}{P_{r/H_0}(r/H_0)}$$

de sorte que H_1 c.a.d $L(z) > z_1$

$$P_D \geq z_1 \cdot \int_{z_1} P_{r/H_0}(r/H_0) dr = z_1 \cdot P_F = z_1 \cdot d.$$

$$P_D = 1 - P_m = 1 - \beta \geq z_1 \cdot d \Rightarrow z_1 \leq \frac{1 - \beta}{d}$$

$$z_1 \leq \frac{1 - \beta}{d}$$

en prenant \hat{n} procedure

$$z_0 \geq \frac{\beta}{1 - d}$$

Une autre question: quelle est la valeur moyenne du nombre d'observations ?

→ Est ce que le processus est fini ?